

**2) GENERALITES**

La centrale de commande **LIBRA-C-LX** est fournie par le constructeur avec un réglage standard. Toute modification éventuelle doit être effectuée avec le programmeur à écran incorporé ou avec programmeur de poche universel. La centrale supporte complètement le protocole EELINK.

Les caractéristiques principales sont:

- Contrôle de deux moteurs Lux BT ou Lux G BT  
Remarque : Il faut utiliser 2 moteurs du même type.
- Réglage électronique du couple avec détection des obstacles
- Entrée contrôle encodeur
- Entrées séparées pour les dispositifs de sécurité
- Récepteur radio incorporé rolling-code avec clonage des émetteurs.

La carte est dotée d'un bornier de type extractible pour faciliter l'entretien ou le remplacement. Elle est livrée avec une série de shunts précâblés pour faciliter l'installateur.

**Les shunts concernent les bornes: 15-17, 15-18 e 15-27. Si les bornes indiquées sont utilisées, éliminer les shunts correspondants.**

**VÉRIFICATION**

La centrale de commande **LIBRA-C-LX** effectue le contrôle (vérification) des relais de marche et des dispositifs de sécurité (cellules photoélectriques), avant d'effectuer chaque cycle d'ouverture et fermeture.

En cas de dysfonctions, il faut vérifier le bon fonctionnement des dispositifs reliés et contrôler les câblages.

3) TECHNICAL DATA	
Alimentation:	230V~ ±10% 50Hz*
Isolement réseau/basse tension:	> 2MOhm 500V---
Température de fonctionnement:	-10 / +55°C
Protection thermique:	Software
Rigidité diélectrique:	réseau/bt 3750V~ pendant 1 minute
Courant sortie moteur:	7.5A+7.5A max
Courant de commutation relais moteur:	10A
Puissance maxi des moteurs:	180W + 180W (24V ---)
Alimentation des accessoires:	24V~ (180mA courant maxi absorbé) 24V~safe (180mA courant maxi absorbé)
Témoin de portail ouvert:	Contact N.O. (24V~/1A max)
Feu clignotant:	24V~ 25W max
Dimensions:	voir Fig. B
Fusibles:	voir Fig. C
N° de combinaisons	4 milliards
N° maxi de radiocommandes mémorisables	63

(\* autres tensions disponibles sur demande)

Versions d'émetteurs utilisables :

Tous les émetteurs ROLLING CODE compatibles



**4) PRÉDISPOSITION DES TUYAUX Fig. A**

**5) BRANCHEMENT D'1 PAIRE DE PHOTOCELLULES ET D'1 PAIRE DE LINTAUX NON VÉRIFIÉES Fig. D**

**6) CONNEXIONS DU BORNIER (Fig. C)**

**ATTENTION** – Pour les opérations de câblage et d'installation, se référer aux normes en vigueur et aux principes de bonne technique.

Les conducteurs alimentés avec des tensions différentes doivent être physiquement séparés, ou bien il faut les isoler opportunément avec une isolation supplémentaire d'au moins 1mm.

Les conducteurs doivent être fixés par une fixation supplémentaire à proximité des bornes, par exemple avec des colliers.

Tous les câbles de connexion doivent être maintenus adéquatement éloignés du dissipateur.

TERMINAL	DESCRIPTION
1-2	Alimentation de réseau monophasée 230V~ ±10% (1=L) (2=N)
3-4	Connexion moteur 1: 3 motor + 4 motor -

5	Contrôle de fin de course moteur 1.
6-7	Connexion moteur 2: 6 motor + 7 motor -
8	Contrôle fin de course moteur 2.
9-10	Connexion feu clignotant (24V~ 25W maxi)
11-12	Sortie 24V~ 180mA maxi – alimentation cellules photoélectriques ou autres dispositifs.
X 13-14	Sortie 24V~V safe 180mA maxi – alimentation émetteurs cellules photoélectriques avec vérification (Fig. H).
15-16	START pushbutton (N.O.).
15-17	STOP pushbutton (N.C.). If not used, leave the bridge 15-17 connected.
15-18	PHOTOCELL input (N.C.). If not used, leave the bridge 15-18 connected.
X 19	Sortie 24V~V safe 180mA maxi – alimentation émetteurs cellules photoélectriques avec vérification (Fig. H).
15-20	Entrée touche PIÉTONS (N.O.). L'actionnement se produit sur le moteur 2, si le cycle d'ouverture a commencé (non pas avec la commande piéton), la commande piéton a le même effet que la commande START.
X 21-22	Sortie témoin de portail ouvert (Contact N.O. (24V~/1A maxi)) ou en alternative 2e canal radio (Fig. C réf. 1).
23	Non utilisé
24	Commun fin de course (COM FC)
X 25	Touche OUVRIR (N.O.). Si lorsque le portail est ouvert, la commande est activée pendant plus de 60s, celle-ci est considérée comme un minuteur.
X 26	Touche FERMER (N.O.)
27	Entrée BARRE (N.C.) If not used, leave the bridge 15-27 connected.
X 28	FAUTE BARRE (N.O.)

**10) MÉMORISATION RADIOCOMMANDE Fig. E**

**11) RÉGLAGE DE LA FIN DE COURSE Fig. F**

**REMARQUE:** ces manœuvres sont réalisées en mode à action maintenue à vitesse réduite et sans l'intervention des sécurités. Si la logique "I Flot Rct rF" est programmée, seuls les messages relatifs au moteur ("oPn2" e "cLr2") seront affichés.

**12) AUTOREGLAGE Fig. G**

Il permet d'effectuer le réglage automatique du Couple moteurs.

**ATTENTION !!** L'opération de réglage automatique s'effectue uniquement après avoir vérifié le mouvement exact de la porte (ouverture/fermeture) et l'intervention correcte des fins de course.

Nous conseillons d'effectuer un réglage automatique à chaque fois que la vitesse ou l'espace de ralentissement sont modifiés.

**ATTENTION!** Pendant la phase d'autoreglage, la fonction de détection des obstacles n'est pas active, donc l'installateur doit contrôler le mouvement de l'automatisme et empêcher aux personnes et aux choses d'approcher ou de stationner dans le rayon d'action de la motorisation.

Si on utilise des batteries de secours, l'autoreglage doit être effectué avec la centrale de commande alimentée avec la tension de réseau.

**ATTENTION:** Les valeurs de couple programmées par le réglage automatique se réfèrent à la vitesse de ralentissement programmée pendant le réglage automatique. Il faut réaliser une nouvelle manœuvre d'autoset lorsque la vitesse ou l'espace de ralentissement sont modifiés.

**ATTENTION:** Vérifier que la valeur de la force d'impact mesurée aux endroits prévus par la norme EN 12445, est inférieure aux indications de la norme EN 12453.

**ATTENTION:** Une programmation erronée de la sensibilité peut créer des dommages aux personnes, aux animaux ou aux choses.

**13) ENTRÉE PHOTOCELLULES VÉRIFIÉES Fig. H**

**14) PRESSION FIN DE COURSE DE FERMETURE Fig. I**